

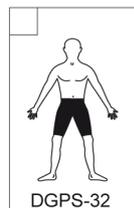
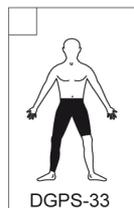
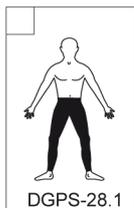
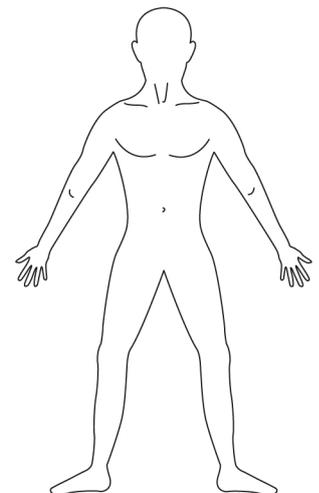
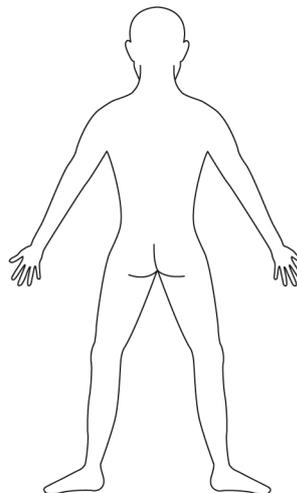
# Bestellbogen

## Dynamic GPS Soft-Orthese

Bitte per E-Mail an [bestellungen@prowalk.de](mailto:bestellungen@prowalk.de)
 Angebot     Bestellung

**PRO  
WALK**

Sanitätshaus/Ansprechpartner:		Interne Kontroll-Nr.:	
Adresse:		Bestell-Nr.:	
Name des Patienten:			
Körpergröße:	Alter:	Gewicht:	<input type="checkbox"/> männlich <input type="checkbox"/> weiblich
abweichende Lieferadresse:			
<input type="checkbox"/> Folgeversorgung	<input type="checkbox"/> Erstversorgung		


**Farbmuster siehe Farbkarte!**

**Bitte beachten Sie folgende Hinweise:**

- 1) Die Richtlinien des Maßnehmens und der Versorgungsoptionen sind dem jeweils aktuellen Handbuch zu entnehmen. Dieses ist Bestandteil der Zertifizierungs- und Refresherseminare.
- 2) Grundsätzlich gilt: Die Maße sind locker und ohne Spannung zu nehmen.
- 3) An den jeweiligen Abschlussmaßen sind 5% Maßzugabe hinzuzugeben, da die Orthesen volumenreduziert gefertigt werden, um ihre volle Wirkung entfalten zu können. Wird dies nicht berücksichtigt, kann es zu Einschnürungen an den Orthesenenden kommen.
- 4) Die Lycralagen sind sorgfältig und nachvollziehbar mit dem Versorgungsziel abzugleichen.
- 5) Um Verzögerungen und Rückfragen im Bestellprozess zu vermeiden, sollte die Bestellung auf Vollständigkeit und Plausibilität überprüft werden.

**Zeichnen Sie hier den Verlauf der Verschlüsse und die Besonderheiten der Dynamic GPS Soft-Orthese ein.**

 Besonderheiten/Bemerkungen:
 

---



---



---



---

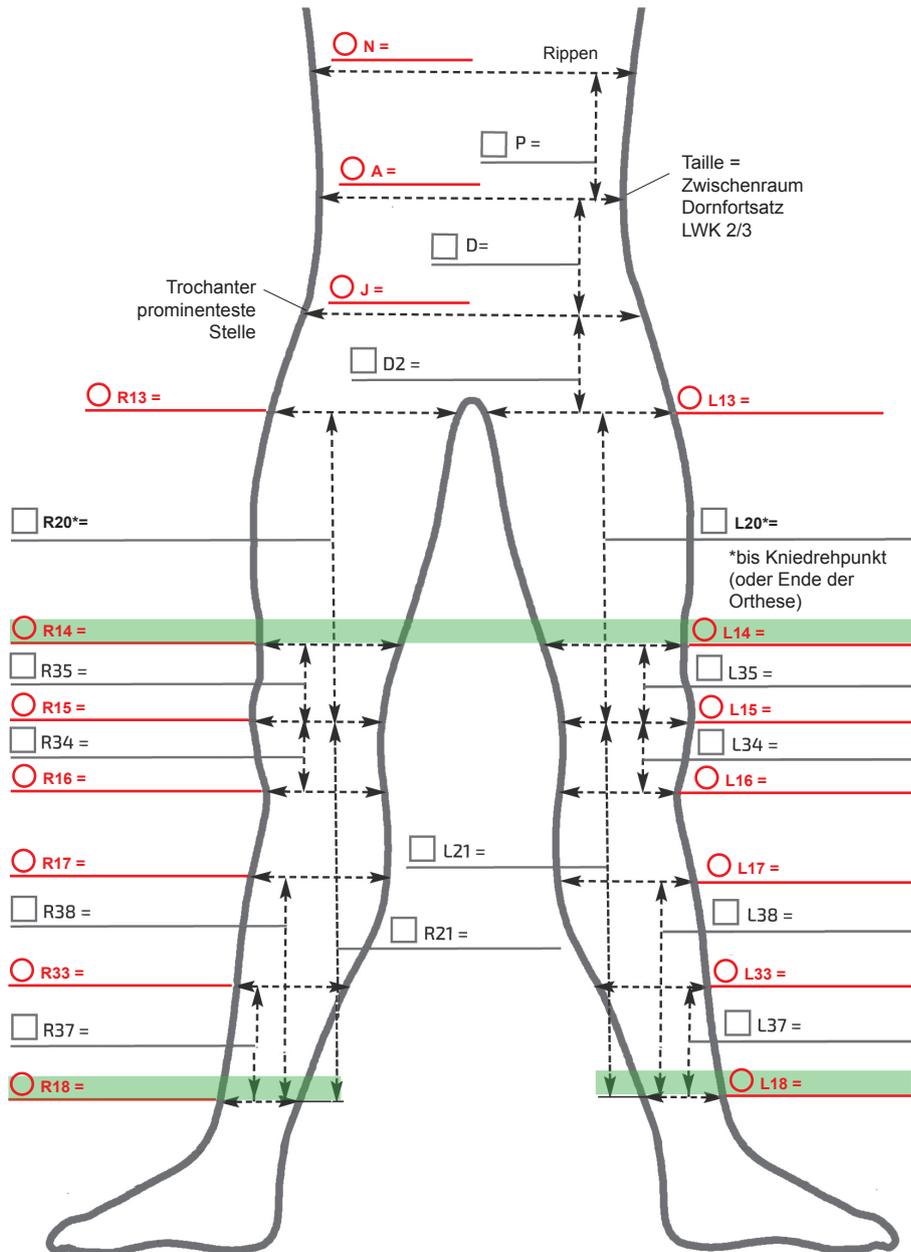


---

Name des Patienten: \_\_\_\_\_ Bestell-Nr.: \_\_\_\_\_

- Schritt offen
- Schritt geschlossen

- **Umfangmaße**
- Längenmaße
- **Umfangmaße/ Abschlussmaße, Maßzugabe berücksichtigen**



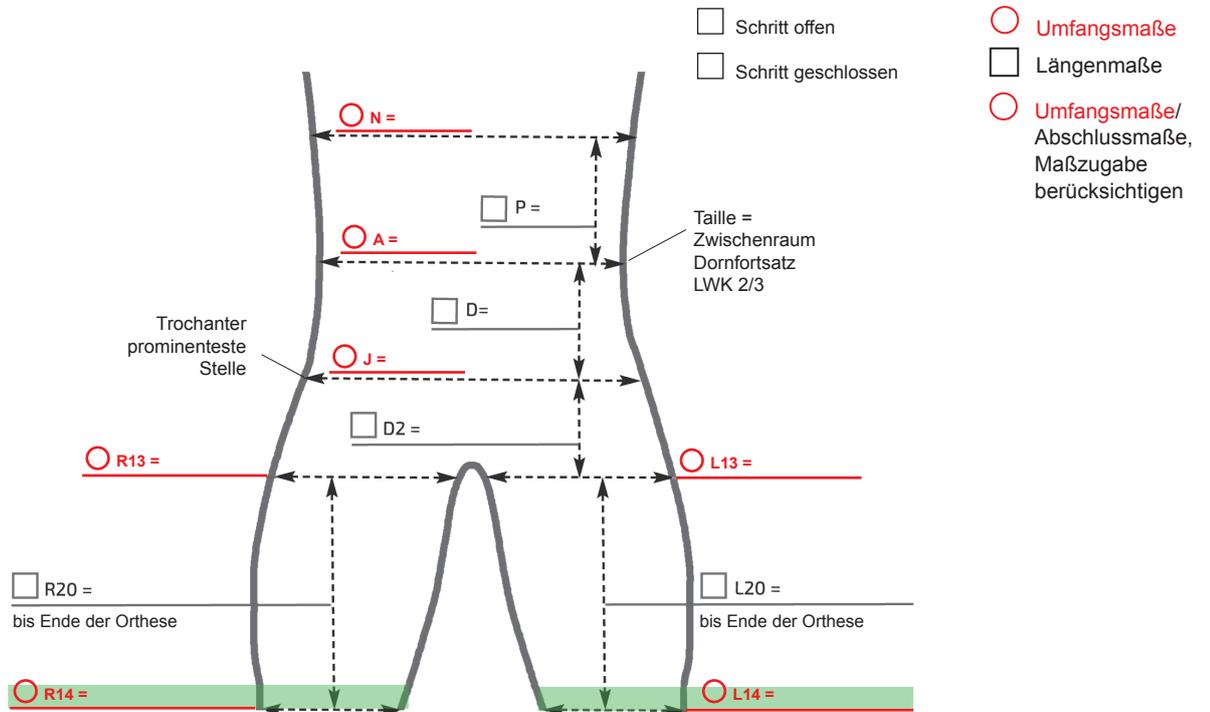
K = \_\_\_\_\_

Von Taille (Bauch) durch den Schritt bis Taille (Rücken) bei gestreckten Hüften

Name des Patienten: \_\_\_\_\_ Bestell-Nr.: \_\_\_\_\_

K = \_\_\_\_\_

Von Taille (Bauch) durch den Schritt bis Taille (Rücken) bei gestreckten Hüften



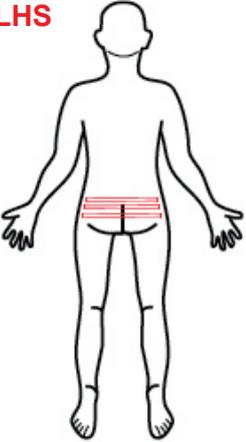
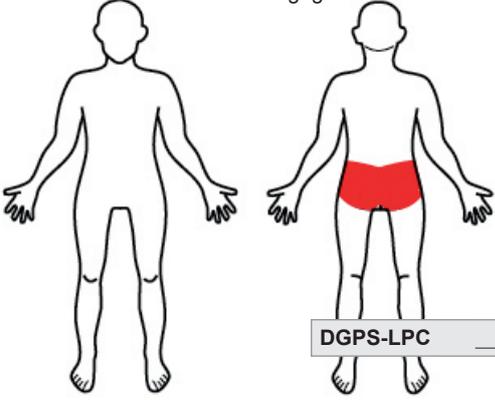
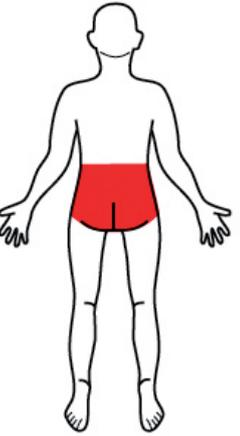
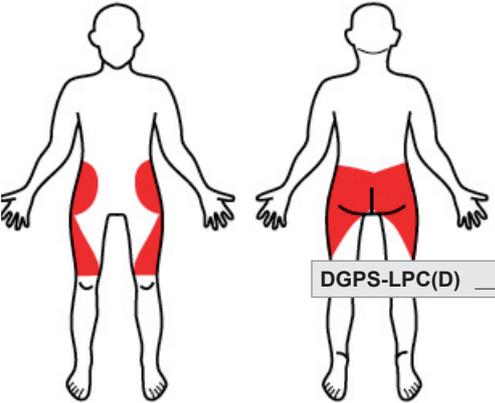
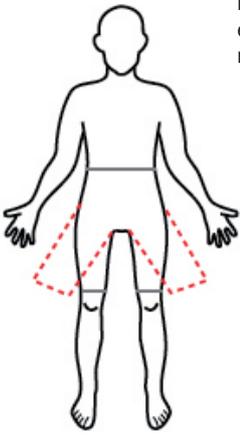
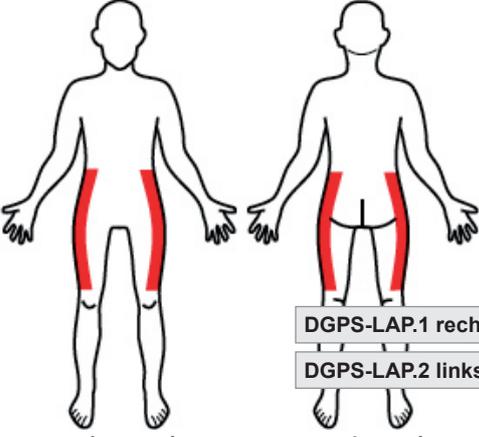
## Ankreuzliste

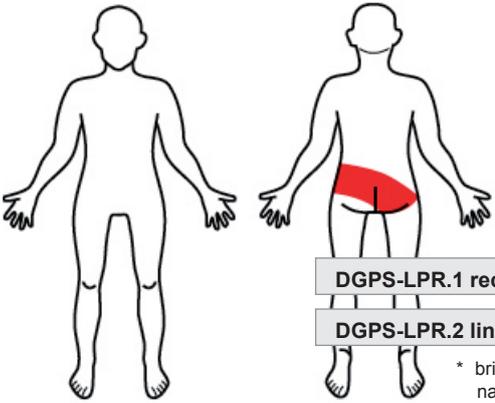
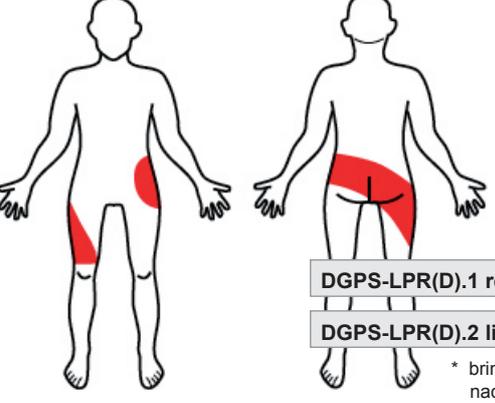
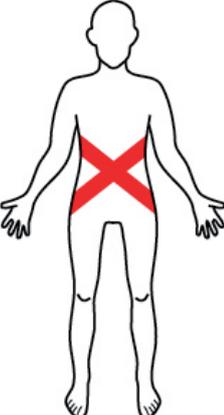
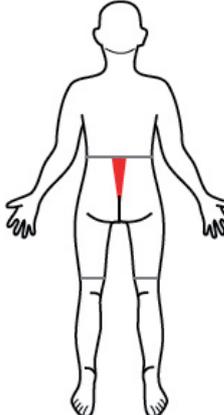
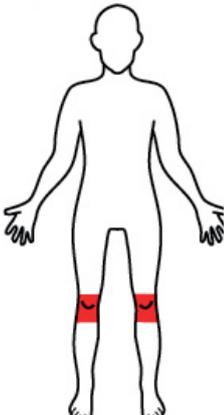
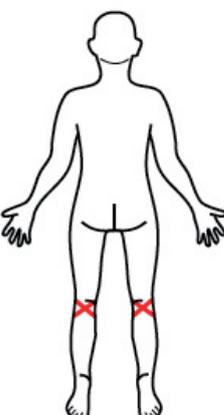
Wenn von Ihnen nicht anders angegeben, wird die von Ihnen bestellte Dynamische GPS Soft-Orthese mit den hier markierten Standardoptionen geliefert. Wenn Sie diese nicht wünschen, streichen Sie diese deutlich aus und ergänzen den Bogen entsprechend.

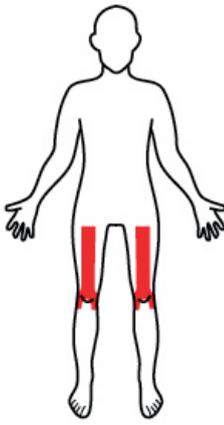
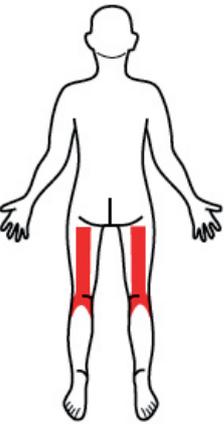
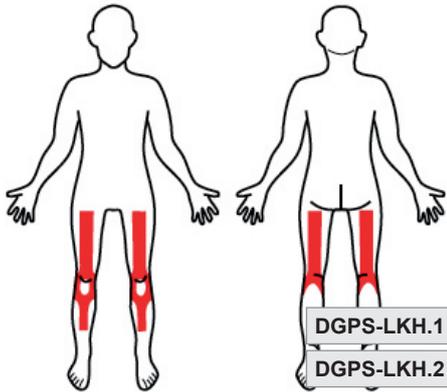
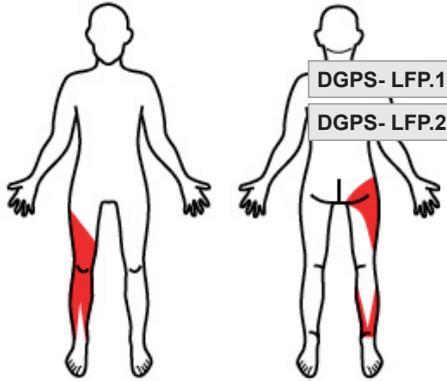
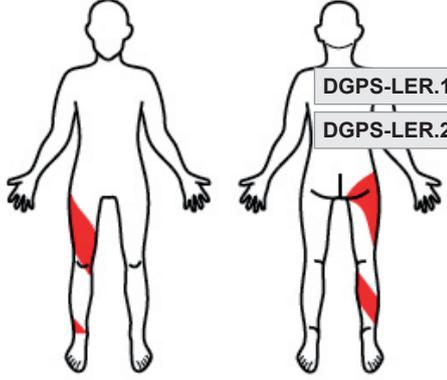
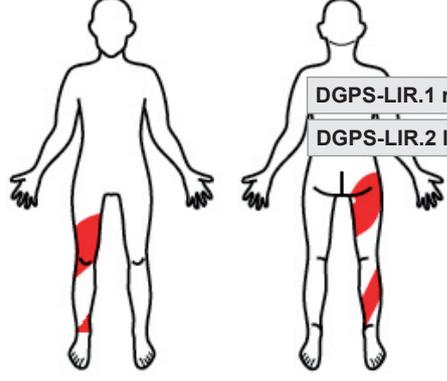
**Bitte berücksichtigen Sie, dass maximal sechs (6) Lycralagen übereinander vernäht werden können, d.h. maximal drei (3) Lycralagen vorne und drei (3) Lycralagen auf der Rückseite der Orthese. Sofern Sie eine ausgewählte Lycralage nicht näher definieren, wird diese als einlagige Option in Ihrer Versorgung berücksichtigt.**

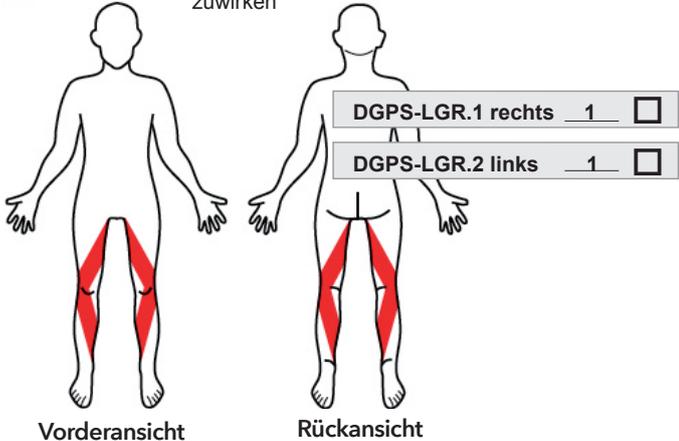
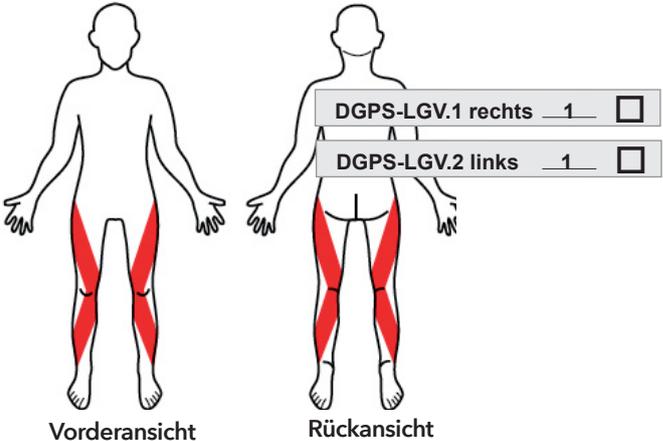
Standardspezifikationen   
  Standardspezifikationen wie vorgeschlagen plus Zusatzoptionen   
  geänderte Standardspezifikationen plus Zusatzoptionen

Beschreibung:	RECHTS			LINKS		
		Anzahl der Lagen	Option gewünscht		Anzahl der Lagen	Option gewünscht
Verstärkungspelotte über dem Gesäß	DGPS-GLU	1	<input checked="" type="checkbox"/>			
Verstärkte Außenrotation für die Hüfte	DGPS-TAR.1	1	<input checked="" type="checkbox"/>	DGPS-TAR.2	1	<input checked="" type="checkbox"/>

<p><b>LHS</b></p>  <p><b>Horizontaler Abnäher (3 Reihen)</b> Zusätzlicher äußerer Widerstand gegen die Innenrotation und Adduktion</p> <p>DGPS-LHS <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>Rückansicht</p>	<p><b>LPC</b></p>  <p><b>x-förmige Verstärkungslage</b> wirkt der ventralen Beckenkippung entgegen</p> <p>DGPS-LPC <u>      </u> <input type="checkbox"/></p> <p>Vorderansicht      Rückansicht</p>
<p><b>LSP</b></p>  <p><b>Zusätzliche Verstärkungslage</b> auf dem Gesäß, um die Kompressionswirkung auf den M. Gluteus zu erhöhen</p> <p>DGPS-LSP <u>      </u> <input type="checkbox"/></p> <p>Rückansicht</p>	<p><b>LPC (D)</b></p>  <p><b>Verstärkungszüge</b> wirken der ventralen Beckenkippung entgegen und unterstützen die Außenrotation der Hüfte</p> <p>DGPS-LPC(D) <u>      </u> <input type="checkbox"/></p> <p>Vorderansicht      Rückansicht</p>
<p><b>LAB</b></p>  <p><b>Orthese mit Beinansatz</b> in 10/20/30 Grad Abduktion zur Korrektur einer übermäßigen Adduktion der Beine, rechts/links</p> <p>DGPS-LAB rechts <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p><input type="checkbox"/> 10° <input type="checkbox"/> 20° <input type="checkbox"/> 30°</p> <p>DGPS-LAB links <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p><input type="checkbox"/> 10° <input type="checkbox"/> 20° <input type="checkbox"/> 30°</p> <p>Vorderansicht</p>	<p><b>LAP</b></p>  <p><b>Verstärkungspelotte</b> gegen die Adduktion (rechts/links)</p> <p>DGPS-LAP.1 rechts <u>      </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LAP.2 links <u>      </u> <input type="checkbox"/></p> <p>Vorderansicht      Rückansicht</p>

<p><b>LPR</b> (Abb. für rechts)</p> <p><b>Verstärkungszug zur Derotation des Beckens</b></p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p> <p>DGPS-LPR.1 rechts* <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LPR.2 links** <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>* bringt die rechte Hüfte nach vorne ** bringt die linke Hüfte nach vorne</p>	<p><b>LPR (D)</b> (Abb. für rechts)</p> <p><b>Verstärkungszug zur Derotation des Beckens und der Hüfte</b></p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p> <p>DGPS-LPR(D).1 rechts <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LPR(D).2 links* <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>* bringt die linke Hüfte nach vorne und wirkt außenrotierend auf den OS.</p>
<p><b>LAX</b></p> <p><b>x-förmige Verstärkung auf dem Bauchbereich</b> erhöht den abdominalen Druck und verringert die Lumbal-Lordose (auch bei niedrigem Tonus)</p>  <p>Vorderansicht</p> <p>DGPS-LAX <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p>	<p><b>LLT</b></p> <p><b>v-förmiger Abnäher im Lordosebereich</b></p>  <p>Rückansicht</p> <p>DGPS-LLT <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p>
<p><b>LKX</b></p> <p><b>Lycra-Lage über dem Knie</b> um die Kniestreckung zu unterstützen und um dem Materialverschleiß beim Krabbeln entgegenzuwirken</p>  <p>Vorderansicht</p> <p>DGPS-LKX <u>    </u> <input type="checkbox"/></p>	<p><b>LHX</b></p> <p><b>Genu recurvatum „X“</b> (Vorsicht bei Kindern, die krabbeln! <b>ACHTUNG:</b> Immer OSG mit einbeziehen bei der Überlegung auf das Genu recurvatum einzuwirken)</p>  <p>Rückansicht</p> <p>DGPS-LHX <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p>

<p><b>LQR</b></p> <p><b>Lycra-Lage</b> zur Stabilisierung der Knie, oft kombiniert mit <b>LHR</b></p>  <p>Vorderansicht</p> <p>DGPS-LQR.1 rechts <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LQR.2 links <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p>	<p><b>LHR</b></p> <p><b>Lycra-Lage</b> zur Stabilisierung der Knie; oft kombiniert mit <b>LQR</b></p>  <p>Rückansicht</p> <p>DGPS-LHR.1 rechts <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LHR.2 links <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p>
<p><b>LKH</b></p> <p><b>Verstärkungslage</b> zur Verbesserung der Hüft- und Kniekontrolle</p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p> <p>DGPS-LKH.1 rechts <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LKH.2 links <u>  1  </u> <input type="checkbox"/></p>	<p><b>LFP</b> <b>(Abb. für rechts)</b></p> <p><b>Verstärkungspelotten</b> an Ober- und Unterschenkel gegen semiflektierten Gang</p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p> <p>DGPS- LFP.1 rechts <u>    </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS- LFP.2 links <u>    </u> <input type="checkbox"/></p>
<p><b>LER</b> <b>(Abb. für rechts)</b></p> <p><b>Spiralförmige Verstärkung am Bein</b> zur Korrektur der Innenrotation (unterstützt die Außenrotation)</p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p> <p>DGPS-LER.1 rechts <u>    </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LER.2 links <u>    </u> <input type="checkbox"/></p>	<p><b>LIR</b> <b>(Abb. für rechts)</b></p> <p><b>x-spiralförmige Verstärkung am Bein</b> zur Korrektur der Außenrotation (unter- stützt die Innenrotation)</p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p> <p>DGPS-LIR.1 rechts <u>    </u> <input type="checkbox"/></p> <p>DGPS-LIR.2 links <u>    </u> <input type="checkbox"/></p>

<p><b>LGR</b></p> <p><b>Lokale Verstärkungspelotte</b> ober- und unterhalb des Knies, um einer (z.B. durch Hypermobilität) hervorgerufene) Varusstellung der Beine entgegenzuwirken</p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p>	<p><b>LGV</b></p> <p><b>Verstärkung gegen Genu valgum</b> ober- und unterhalb des Knies, um einer (z. B. durch Hypermobilität hervorgerufenen) Valgusstellung der Beine entgegenzuwirken</p>  <p>Vorderansicht      Rückansicht</p>
--	---

### Sonderoptionen (ohne Abbildung):

Beschreibung:	RECHTS	Anzahl der Lagen	Option gewünscht	LINKS	Anzahl der Lagen	Option gewünscht
- ohne Abbildung - zusätzliche Verstärkungslage nach Wahl bitte auf dem Maßblatt genau angeben	DGPS-MLR	___	<input type="checkbox"/>			
- ohne Abbildung - Lycrazüge unter Vorspannung genaue Angabe welcher Zug/Züge: _____	DGPS-PSP	___	<input type="checkbox"/>			

### Komfort und Besonderheiten:

Tieferer Saum/Bund vorn am Rumpf/Kurzleibschnitt: Tiefer Schnitt vorne an der Taille für Bauchausschnitt	DGPS-LFE	<input type="checkbox"/>	
Bei stärkerem Bauchansatz.			
Silikonstreifen am distalen Ende der Orthese	DGPS-LSE.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-LSE.2 <input type="checkbox"/>

Ohne Abbildung

### Verschlüsse:

Klettverschluss zur Abdeckung am Ende des Reißverschlusses	DGPS-T5.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-T5.2	<input type="checkbox"/>		
Schlaufe am Reißverschlussende zum einfachen Handhabung	DGPS-T13.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-T13.2	<input type="checkbox"/>		
Reißverschluss von der Taille zur Hüfte	DGPS-T16.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-T16 mittig	<input type="checkbox"/>	DGPS-T16.2	<input type="checkbox"/>
Reißverschluss an der Außenseite des Unterschenkels	DGPS-T17.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-T17.2	<input type="checkbox"/>		
Reißverschluss an der Innenseite des Unterschenkels	DGPS-T18.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-T18.2	<input type="checkbox"/>		
Reißverschluss in der Mitte des Unterschenkels * (leicht neben der Tibita)	DGPS-T19.1	<input type="checkbox"/>	DGPS-T19.2	<input type="checkbox"/>		

\* nur erforderlich bei US-Orthesen, wenn im Bereich der Tibita offen sind.

Sonst keine Reißverschlüsse, wenn die Dynamic GPS Soft-Orthese in Unterschenkelorthesen getragen werden soll.

